

## Laborator 09 - Arbori Binari de Cautare

Responsabili:

- Octavian Rinciog (2014)
- Mihai Neacșu (2014)

### Obiective

În urma parcurgerii laboratorului, studentul va fi capabil să:

- să înțeleagă structura și proprietățile unui arbore binar de căutare
- să construiască, în limbajul C++, un arbore binar de căutare
- să realizeze o parcurgere a structurii de date prin mai multe moduri
- să realizeze diferite operații folosind arborii binari de căutare

### Noțiuni teoretice

Un arbore binar de căutare este un arbore binar care are în plus următoarele proprietăți:

- cheile stocate în noduri (informația utilă) aparțin unei mulțimi peste care există o relație de ordine
- cheia din oricare nod este mai mare decât cheile tuturor nodurilor din subarboarele stâng
- cheia din oricare nod este mai mică decât cheile nodurilor ce compun subarboarele drept

Arborii binari de căutare permit menținerea datelor în ordine și o căutare rapidă a unei chei, ceea ce îi recomandă pentru implementarea de mulțimi și dicționare ordonate.

O importantă caracteristică a arborilor de căutare, este aceea că parcurgerea în ordine produce o secvență ordonată crescător a cheilor din nodurile arborelui.

**Valoarea maximă** dintr-un arbore binar de căutare se află în **nodul din extremitatea dreaptă** și se determină prin coborârea pe subarboarele drept, iar **valoarea minimă** se află în **nodul din extremitatea stângă**.

**Căutarea** unei chei într-un arbore binar de căutare este asemănătoare căutării binare: cheia căutată este comparată cu cheia din nodul curent (inițial nodul rădăcină). În funcție de rezultatul comparației apar trei cazuri:

- acestea coincid – elementul a fost găsit
- elementul căutat este mai mic decât cheia din nodul curent – atunci căutarea continuă în subarboarele stâng
- elementul căutat este mai mare decât cheia din nodul curent - atunci căutarea continuă în subarboarele drept

**Inserarea** unui nod se face, în funcție de rezultatul comparației cheilor, în subarboarele stâng sau drept. Dacă arborele este vid, se creează un nod care devine nodul rădăcină al arborelui. În caz contrar, cheia se inserează ca fiu stâng sau fiu drept al unui nod din arbore.

**Ștergerea** unui nod este o operație mai complicată, întrucât presupune o rearanjare a nodurilor. Pentru eliminarea unui nod dintr-un arbore binar de căutare sunt posibile următoarele cazuri:

- nodul de șters nu există, operația se consideră încheiată
- nodul de șters nu are succesori (este o frunză)
- nodul de șters are un singur successor
- nodul de șters are doi succesori

În cazul ștergerii unui nod frunză sau a unui nod având un singur successor,



- [Reguli generale și de notare](#)
- [Catalog](#)
- [Concursuri](#)
- [Calendar](#)

#### Laboratoare

- [Laborator 1 - Introducere în C++](#)
- [Laborator 2 - Noțiuni de C++](#)
- [Laborator 3 - Stive](#)
- [Laborator 4 - Cozi](#)
- [Laborator 5 - Liste generice](#)
- [Laborator 6 - HashTable](#)
- [Laborator 7 - Grafuri](#)
- [Laborator 8 - Arbori Binari](#)
- [Laborator 9 - Arbori Binari de Căutare](#)
- [Laborator 10 - Heap-uri](#)
- [Laborator 11 - Treap-uri](#)
- [Laborator 12 - Mulțimi Disjuncte](#)

#### Teme

- [Tema 1](#)
- [Tema 2](#)
- [Tema 3](#)
- [Tema 4](#)

#### Resurse

- [Debugging](#)
- [Data Structure Visualization](#)

#### Table of Contents

- [Laborator 09 - Arbori Binari de Cautare](#)
  - [Obiective](#)
  - [Noțiuni teoretice](#)
  - [Exemplu](#)
  - [Exercitii](#)

legătura de la parintele nodului de șters este înlocuită prin legătura nodului de șters la succesorul său (care poate fi NULL).

Eliminarea unui nod cu doi succesori se face prin înlocuirea sa cu nodul care are cea mai apropiată valoare de nodul șters. Acesta poate fi nodul din extremitatea dreaptă a subarborului stâng sau nodul din extremitatea stânga a subarborului drept (este fie predecesorul, fie succesorul în ordine infixată). Acest nod are cel mult un successor.

**Complexitatea** operațiilor (căutare, inserare, ștergere) într-un arbore binar de căutare este - *pe cazul mediu* -  **$O(\log n)$** .

## Exemplu

```

BinarySearchTree.h
#ifdef __BINARY_SEARCH_TREE_H
#define __BINARY_SEARCH_TREE_H

template <typename T>
class BinarySearchTree
{
public:
    BinarySearchTree ();
    ~BinarySearchTree ();

    void insertKey(T x);
    void removeKey(T x);
    BinarySearchTree<T>* searchKey(T x);
    void inOrderDisplay ();

private:
    BinarySearchTree<T> *leftNode;
    BinarySearchTree<T> *rightNode;
    BinarySearchTree<T> *parent;
    T *pData;
};

#endif // __BINARY_SEARCH_TREE_H

```

## Exercitii

Acest laborator se va realiza pornind de la **lab09-tasks.zip**. Observații privind scheletul de cod:

- Scheletul citește N numere dintr-un fișier dat ca parametru în linia de comandă.
  - Aceste N numere sunt introduse într-un arbore binar de căutare, funcționalitate pe care voi trebuie să o codificați
  - Clasa 'BinarySearchTree' conține un membru de tip pointer către T, pentru a defini dacă nodul rădăcină este gol sau nu. Astfel putem verifica dacă un BinarySearchTree conține minim un element (vezi funcția isEmpty)
  - Funcția 'removeKey' întoarce adresa noului nod rădăcină, dacă s-a șters vechea rădăcină.
1. [3p] Implementați următoarele funcționalități de bază ale unui arbore binar de căutare:
    - a. [0.5p] constructor (TODO 1.1).
    - b. [0.5p] destructor (TODO 1.2). Eliberați toată memoria alocată.
    - c. [0.5p] adăugare elemente în arbore (TODO 1.3)
    - d. [0.5p] căutare elemente în arbore (TODO 1.4)
    - e. [1p] parcurgere în ordine arbore (TODO 1.5)
  2. [2p] Implementați următoarele funcționalități avansate ale unui arbore binar de căutare:
    - a. [0.5p] funcții pentru returnare valoare minimă/maximă din arbore. Implementați eficient, ținând cont de faptul că arborele binar este unul de căutare (TODO 2.1).

```
T findMin ();
```

```
T findMax ();
```

- b. [0.5p] calculeaza si returneaza înălțimea unui arbore. Înălțimea unui arbore se calculează adunând 1 la înălțimea maximă a subarborelui său stâng și a celui drept. (TODO 2.2).

```
int findLevels ();
```

- c. [1p] funcție pentru afișarea cheilor (informațiilor utile) din nodurile situate pe un anumit nivel primit ca parametru (nivel = distanța de la un nod la rădăcina; nivelul rădăcinii este 0)(TODO 2.3).

```
void displayLevel (int level);
```

3. [3p] Implementați funcția de ștergere a unui element. **Atenție.** Trebuie să tratați și cazul în care se va șterge elementul din rădăcină. (TODO 3.1)

sd-ca/laboratoare/laborator-09.txt · Last modified: 2014/04/25 15:08 by emil.racec

[Old revisions](#)

[Media Manager](#)

[Back to top](#)

